

Professeur : Michel Bierlaire, Assistant responsable : Yousef Maknoon

Introduction à l'optimisation linéaire – corrigé (14 octobre 2016)

### Solution de la question 1:

1. La forme standard du domaine s'écrit  $Ax = b, x \geq 0$ . On introduit les variables  $e_1, e_2, \dots, e_4 \geq 0$  de manière à l'écrire sous forme standard :

$$-x_1 + x_2 + e_1 = 2, \quad (1)$$

$$2x_1 + x_2 + e_2 = 8, \quad (2)$$

$$x_1 + x_2 + e_3 = 5, \quad (3)$$

$$x_1 + 2x_2 + e_4 = 10, \quad (4)$$

$$x_1, x_2 \geq 0, \quad (5)$$

$$e_1, e_2, e_3, e_4 \geq 0 \quad (6)$$

2. Chaque solution est représentée par le vecteur suivant :  $(x_1, x_2, e_1, e_2, e_3, e_4)$ .

$A = (1.5, 3.5, 0, 1.5, 0, 1.5)$  Solution de base admissible

$G = (2, 4, 0, 0, -1, 0)$  Solution de base dégénérée et non admissible

$I = (5, 0, 7, -2, 0, 5)$  Solution de base et non admissible

$J = (1.5, 1.5, 2, 3.5, 2, 5.5)$  Solution admissible

3. Il y a trois solutions de base au point  $G$  :

(a)  $x_{b1} = (x_1, x_2, e_1, e_3)$

(b)  $x_{b2} = (x_1, x_2, e_2, e_3)$

(c)  $x_{b3} = (x_1, x_2, e_3, e_4)$

(a) Pour  $x_{b1}$ , on a  $B = \begin{pmatrix} -1 & 1 & 1 & 0 \\ 2 & 1 & 0 & 0 \\ 1 & 1 & 0 & 1 \\ 1 & 2 & 0 & 0 \end{pmatrix} \Rightarrow B^{-1} = \frac{1}{3} \begin{pmatrix} 0 & 2 & 0 & -1 \\ 0 & -1 & 0 & 2 \\ 3 & 3 & 0 & -3 \\ 0 & -1 & 3 & -1 \end{pmatrix}$

et  $B^{-1}b = \begin{pmatrix} 2 \\ 4 \\ 0 \\ -1 \end{pmatrix}$ , qui viole la condition d'admissibilité  $B^{-1}b \not\geq 0$ .

(b) Pour  $x_{b2}$ , on a  $B^{-1} = \frac{1}{3} \begin{pmatrix} -2 & 0 & 0 & 1 \\ 1 & 0 & 0 & 1 \\ 3 & 3 & 0 & -3 \\ 1 & 0 & 3 & -2 \end{pmatrix}$  et  $B^{-1}b = \begin{pmatrix} 2 \\ 4 \\ 0 \\ -1 \end{pmatrix} \not\geq 0$ .

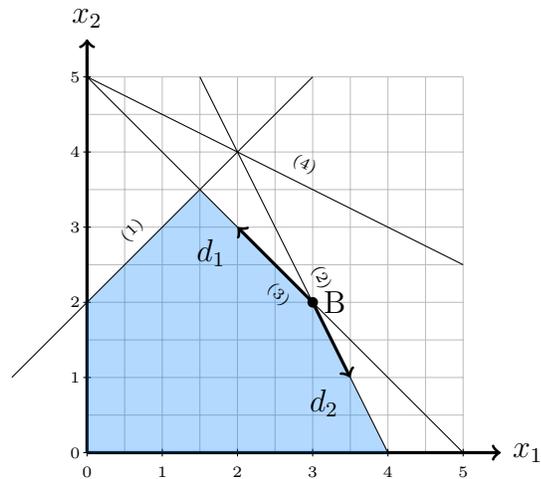
Professeur : Michel Bierlaire, Assistant responsable : Yousef Maknoon

Introduction à l'optimisation linéaire – corrigé (14 octobre 2016)

(c) Pour  $x_{b3}$ , on a  $B^{-1} = \frac{1}{3} \begin{pmatrix} -1 & 1 & 0 & 0 \\ 2 & 1 & 0 & 0 \\ -1 & -2 & 3 & 0 \\ -3 & -3 & 0 & 3 \end{pmatrix}$  et  $B^{-1}b = \begin{pmatrix} 2 \\ 4 \\ -1 \\ 0 \end{pmatrix} \not\geq 0$ .

On note également que ces trois solutions sont dégénérées car pour chacune des solutions, une des variables en base est nulle.

4. La solution de base en  $B$  est  $B = (3, 2, 3, 0, 0, 3)$ .  $e_2$  et  $e_3$  sont les deux variables hors base de cette solution ; elles représentent les contraintes actives.



5. La contrainte (4) est redondante et peut donc être omise.

$$\begin{aligned} x_1 - x_2 &\geq -2, \\ 2x_1 + x_2 &\leq 8, \\ x_1 + x_2 &\leq 5, \\ x_1 &\geq 0, \\ x_2 &\geq 0. \end{aligned}$$

Professeur : Michel Bierlaire, Assistant responsable : Yousef Maknoon

---

Introduction à l'optimisation linéaire – corrigé (14 octobre 2016)

---

### Solution de la question 2:

Pour obtenir un problème de minimisation, nous multiplions la fonction objectif par  $-1$  :

$$\min 5x_1 + 3x_2 - 7x_3$$

Pour les contraintes, nous appliquons le changement de variable

$$x'_1 = x_1 + 2$$

afin de transformer la contrainte

$$x_1 \geq -2$$

en

$$x'_1 \geq 0,$$

pour obtenir

$$\begin{aligned} 2x'_1 + 4x_2 + 6x_3 &= 11 \\ 3x'_1 - 5x_2 + 3x_3 &\leq 11 \\ -4x'_1 - 9x_2 + 4x_3 &\leq -12 \\ x'_1 &\geq 0, \\ 0 &\leq x_2 \leq 4, \\ x_3 &\in \mathbb{R} \end{aligned}$$

Nous introduisons ensuite les variables d'écart afin d'obtenir des contraintes d'égalité :

$$\begin{aligned} 2x'_1 + 4x_2 + 6x_3 &= 11 \\ 3x'_1 - 5x_2 + 3x_3 + e_1 &= 11 \\ -4x'_1 - 9x_2 + 4x_3 + e_2 &= -12 \\ x_2 + e_3 &= 4, \\ x'_1 &\geq 0, \\ x_2 &\geq 0, \\ x_3 &\in \mathbb{R} \\ e_1 &\geq 0, \\ e_2 &\geq 0, \\ e_3 &\geq 0. \end{aligned}$$

Professeur : Michel Bierlaire, Assistant responsable : Yousef Maknoon

---

Introduction à l'optimisation linéaire – corrigé (14 octobre 2016)

---

Enfin, afin d'imposer à toutes les variables d'être positives ou nulles, nous décomposons

$$x_3 = x_3^+ - x_3^-,$$

avec  $x_3^+ \geq 0$  et  $x_3^- \geq 0$ , pour obtenir le problème d'optimisation en forme standard :

$$\min 5x_1' - 10 + 3x_2 - 7x_3^+ + 7x_3^-$$

sous contraintes

$$\begin{aligned} 2x_1' + 4x_2 + 6x_3^+ - 6x_3^- &= 11 \\ 3x_1' - 5x_2 + 3x_3^+ - 3x_3^- + e_1 &= 11 \\ -4x_1' - 9x_2 + 4x_3^+ - 4x_3^- + e_2 &= -12 \\ x_2 + e_3 &= 4, \\ x_1' &\geq 0, \\ x_2 &\geq 0, \\ x_3^+ &\geq 0, \\ x_3^- &\geq 0, \\ e_1 &\geq 0, \\ e_2 &\geq 0, \\ e_3 &\geq 0. \end{aligned}$$

### Solution de la question 3:

Comme la solution vérifie la contrainte (2), nous avons

$$2 \cdot 1 + 0 + \alpha = 3,$$

et donc  $\alpha = 1$ . Les contraintes s'écrivent donc

$$1 + 0 \leq 1, \tag{1}$$

$$2 + 0 + 1 = 3, \tag{2}$$

$$1 \leq 1, \tag{3}$$

$$2 \geq 1, \tag{4}$$

$$1 + 3 \leq 5, \tag{5}$$

$$1 \geq 0, \tag{6}$$

$$0 \geq 0, \tag{7}$$

$$1 \geq 0. \tag{8}$$

Professeur : Michel Bierlaire, Assistant responsable : Yousef Maknoon

---

Introduction à l'optimisation linéaire – corrigé (14 octobre 2016)

---

Les contraintes actives sont donc (1), (2), (3) et (7).

#### Solution de la question 4:

Incompatible signifie qu'aucune solution ne vérifie les contraintes. La réponse est donc 0.

#### Solution de la question 5:

C'est une contrainte redondante.

#### Solution de la question 6:

Elle doit vérifier toutes les contraintes simultanément.

#### Solution de la question 7:

Si  $B^{-1}b \geq 0$ .

#### Solution de la question 8:

Il a un sommet (3, 3) et est non borné. On peut le voir en particulier car

$$\begin{pmatrix} 3 \\ 3 \end{pmatrix} + \lambda \begin{pmatrix} 1 \\ 0 \end{pmatrix}$$

vérifie les contraintes pour tout  $\lambda \geq 0$ .